

Теория определения координат точки, находящейся в пространстве 5- и 7-мерной произвольно-угольной системы координат

1. Определение координат точки в 5-мерном пространстве

В уже известной работе данного автора “Реальная многомерная произвольно-угольная система координат” (optimat.ucoz.ru) вопросу определения координат точки, находящейся в пространстве названной системы координат, уделено внимание недостаточное. Поэтому данная статья и предназначена для устранения этого пробела. Она, к тому же, является весомым дополнением к выше упомянутой работе.

Текст данной статьи состоит, в основном, из рисунков и коротких комментариев к ним. Начертание рисунков предполагает совместное использование как аксонометрии, так и планиметрии. Но в отдельных случаях, когда это возможно без ущерба объективности восприятия рисунка применена лишь более простая планиметрия.

Следует также учитывать и то, что по правилам тригонометрии невидимые линии принято изображать штриховыми. Но, учитывая то, что на столь специфических рисунках важнее, чтобы координаты выглядели однозначно, приходится этим правилом пренебречь.

В каркасах рисунков некоторых размерностей для большей наглядности отсутствуют необязательные или незначащие их элементы.

Определение координат точки в 5-мерном пространстве произвольно-угольной системы координат отличается, естественно, от их определения в пространстве системы координат прямоугольной трёхмерной. Но параллельно-плоскостной подход сохраняется и здесь. Добавлю, что здесь определение координат точки в пространстве произвольно-угольной многомерной системы координат осуществляется на фоне того факта, что они, координаты, проверяются на предмет того, отвечают ли они требованиям уравнения прямой (по двум известным точкам), проходящей через данную точку A , потому и сама данная методика определения приобретает статус несомненности.

Примечание: число 5 (5-мерная ...) относится к классу простых чисел. Может быть это обстоятельство является одной из причин простоты определения координат точки в пространстве 5-мерной произвольно-угольной системы координат.

Пример:

Дана 5-мерная произвольно-угольная система координат (в планиметрии), и в ней – произвольная точка A , координаты которой требуется определить (рис.1)

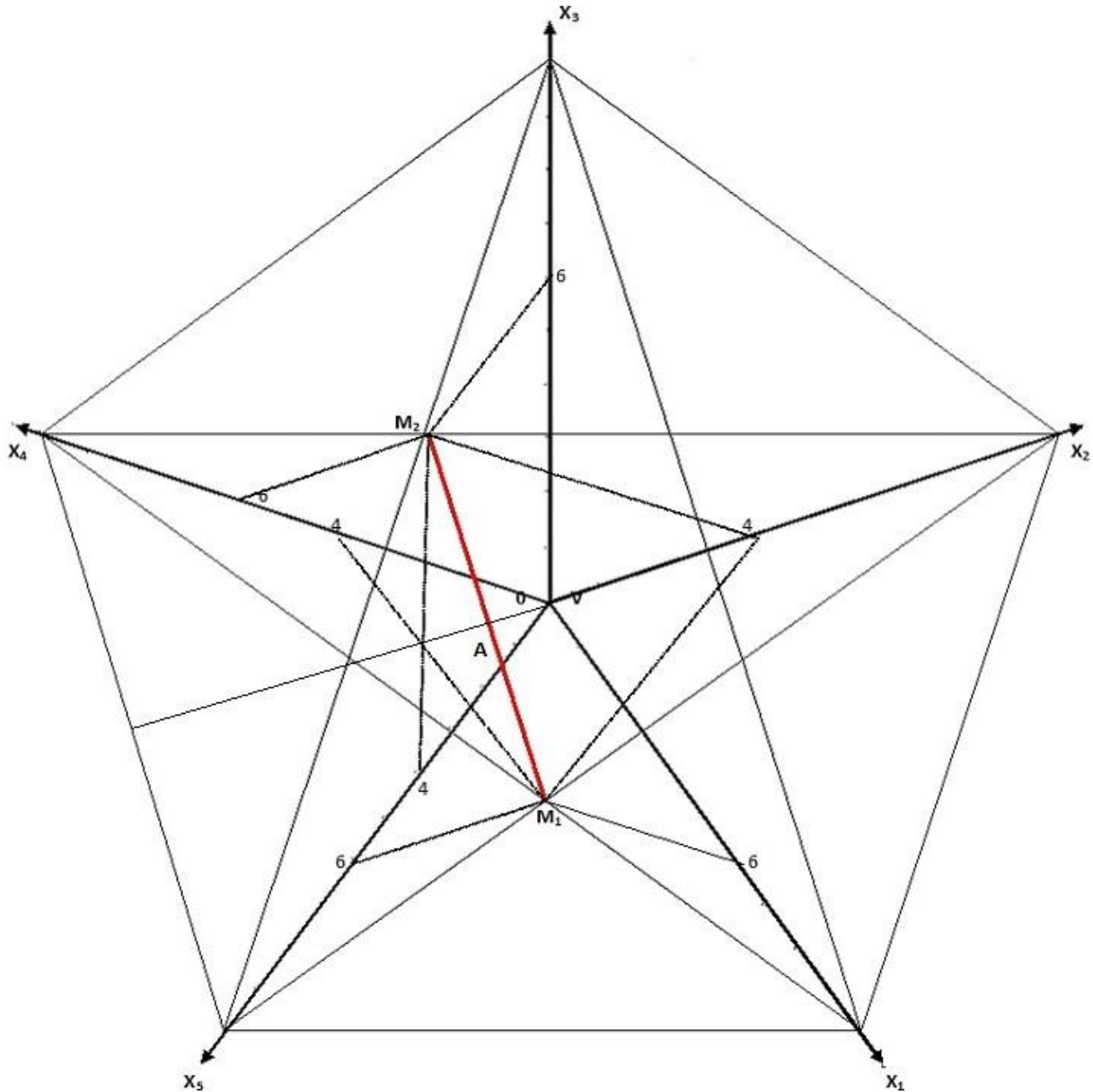


Рис.1

Пояснения к рис.1:

- цифры на осях координат указывают координаты точек M_1 и M_2 ,
- т. A лежит на пересечении биссектрисы угла X_4OX_5 и прямой M_1M_2 ,

Из рис.1 видны координаты точек M_1 и M_2 . Они таковы:

$$M_1 (6; 4; 2.4; 4; 6) \text{ и } M_2 (2.4; 4; 6; 6; 4)$$

По ним построим уравнение прямой. Но сначала определим направляющий вектор $\overline{M_1M_2}$ по формуле

$$\overline{M_1M_2}(x_{21} - x_{11}; x_{22} - x_{12}; x_{23} - x_{13}; x_{24} - x_{14}; x_{25} - x_{15}),$$

т. е.

$$\overline{M_1M_2}(2.4 - 6; 4 - 4; 6 - 2.4; 6 - 4; 4 - 6),$$

или

$$\overline{M_1M_2}(-3.6; 0; 3.6; 2; -2),$$

Теперь можно записать уравнение прямой, проходящей через эти точки –

$$M_1 (6; 4; 2.4; 4; 6) \text{ и } M_2 (2.4; 4; 6; 6; 4)$$

$$\frac{x_1-6}{-3.6} = \frac{x_2-4}{0} = \frac{x_3-2.4}{3.6} = \frac{x_4-4}{2} = \frac{x_5-6}{-2}$$

Примечание: здесь индексы координат (1, 2, 3, 4 и 5 оказались выше роста своих обладателей – не позволяет сделать это правильно их необходимое присутствие в формульных записях - но воспринимать их надо как ростом ниже).

Проверка: Подставим координаты точки $M_1 (6; 4; 2.4; 4; 6)$ в полученные уравнения

$$\frac{6-6}{-3.6} = \frac{4-4}{0} = \frac{2.4-2.4}{3.6} = \frac{4-4}{2} = \frac{6-6}{-2}$$

$$0 = 0 = 0 = 0 = 0$$

Получены верные равенства. Уравнение верное.

Подставим координаты точки M_2 (2.4; 4; 6; 6; 4) в полученные уравнения

$$\frac{2.4-6}{-3.6} = \frac{4-4}{0} = \frac{6-2.4}{3.6} = \frac{6-4}{2} = \frac{4-6}{-2}$$

$$1 = 0 = 1 = 1 = 1$$

Получены верные равенства. Уравнение верное.

Общей методикой в определении координат точки A является то, что, как и в трёхмерной прямоугольной системе координат, координата считывается с точки прохождения секущей плоскости, параллельной соответствующей координатной плоскости, через координатную ось. На рис.2 показан образец построения секущей плоскости, параллельной координатной плоскости, а также – отмечена координата как место пересечения секущей плоскости с координатной осью, т. е. $x_5 = 5$.

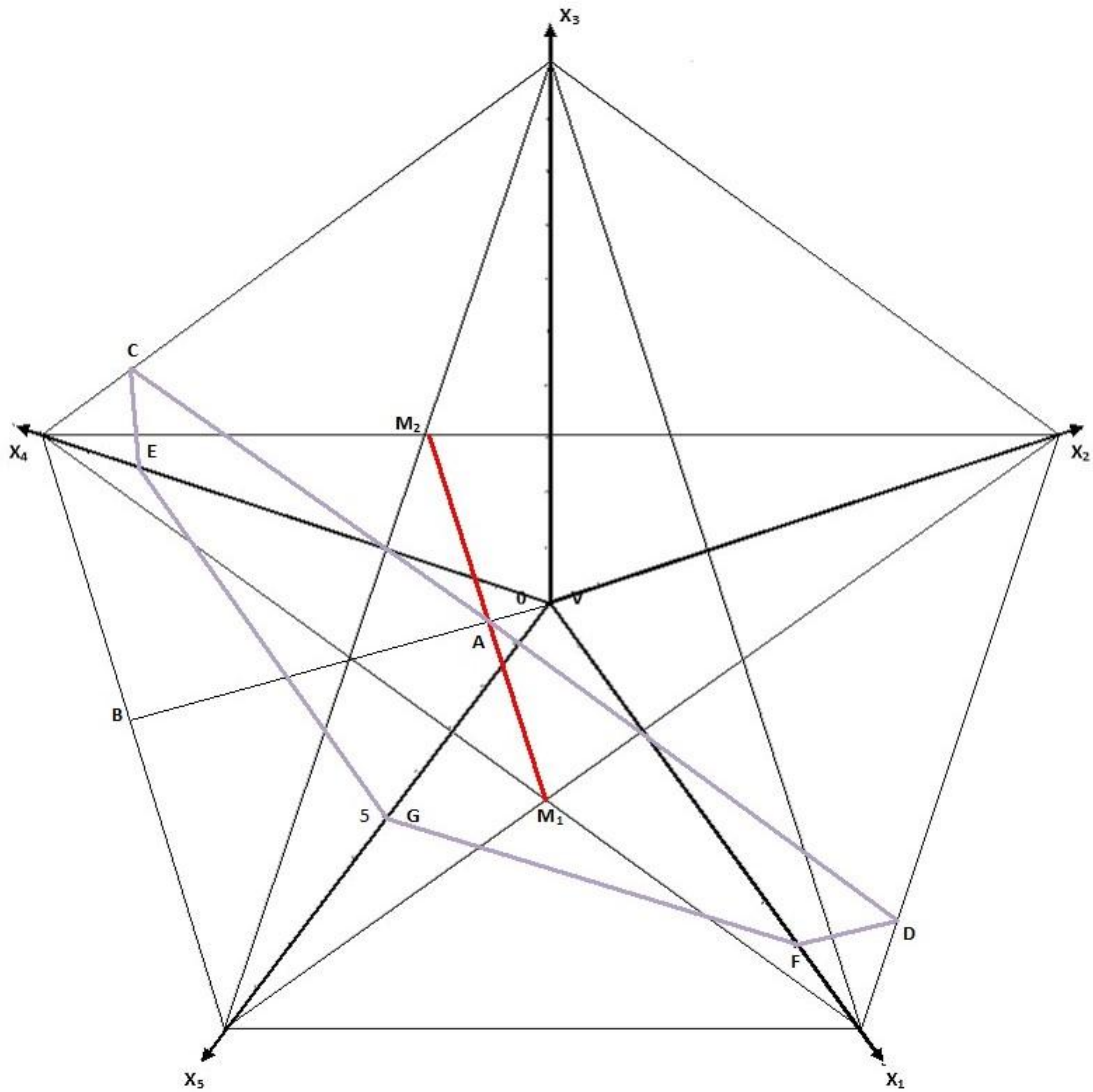


Рис.2

Пояснения к рис.2:

- секущая плоскость $CDFGE$ параллельна координатной плоскости X_2OX_3 ,
- на координатной оси X_5 отмечена координата $x_5 = 5$,
- прямая CE параллельна прямой OX_3 ,
- прямая DF параллельна прямой OX_2 ,
- прямая EG параллельна прямой OX_1 ,
- прямая FG параллельна прямой OX_4 .

Все остальные координаты точки A определяются таким же образом (рис.3).

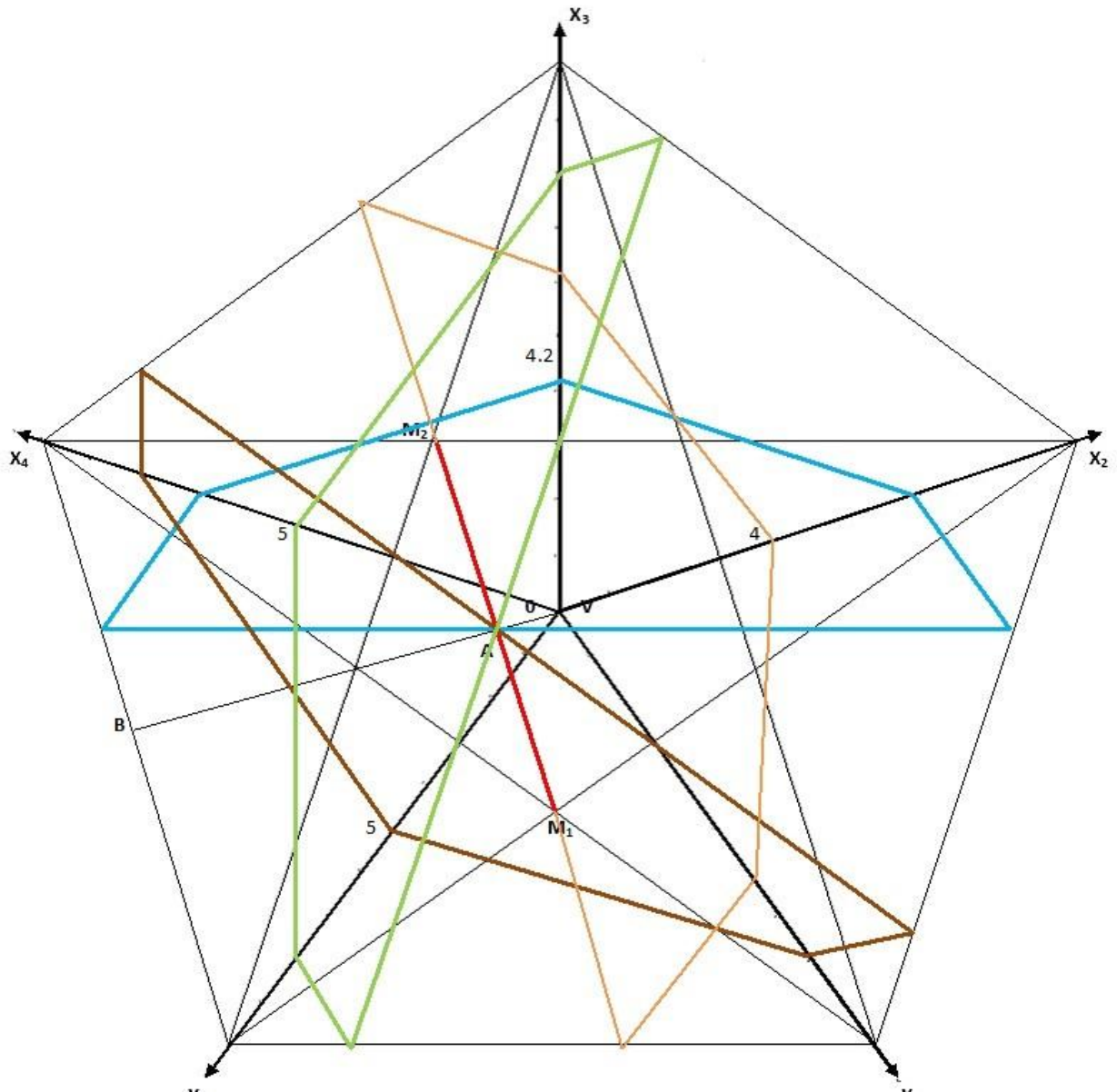


Рис.3

По рисункам 2 и 3 видны координаты точки A .

Они следующие:

$$A(4.2; 4; 4.2; 5; 5)$$

Для проверки правильности полученных координат подставим их в уравнение прямой M_1M_2 .

$$\frac{4.2-6}{-3.6} = \frac{4-4}{0} = \frac{4.2-2.4}{3.6} = \frac{5-4}{2} = \frac{5-6}{-2}$$

$$0.5 = 0 = 0.5 = 0.5 = 0.5$$

Таким образом, в результате составления канонического уравнения прямой M_1M_2 , а также – получения по показанной на рисунке 2 графической методике координат произвольной точки A , подтверждённой тем, что они отвечают требованиям канонического уравнения прямой M_1M_2 , на которой она находится, можно сделать вывод, что показанная методика графического определения координат в пространстве произвольно-угольной четырёхмерной системы координат правомочна.

2. Определение координат точки в 7-мерном пространстве

При определении координат точки в 7-мерном пространстве используется та же методика, что и при определении координат точки в 5-мерном пространстве. Поэтому автор ограничился лишь показом двух рисунков с короткими комментариями, к тому же счёл излишним использование при этом уравнения прямой, проведённой через данную точку.

Пример: в 7-мерном пространстве дана произвольная точка A , координаты которой требуется определить.

Решение.

На рис.4 в качестве образца приведено определение лишь координаты точки $A - x_7$.

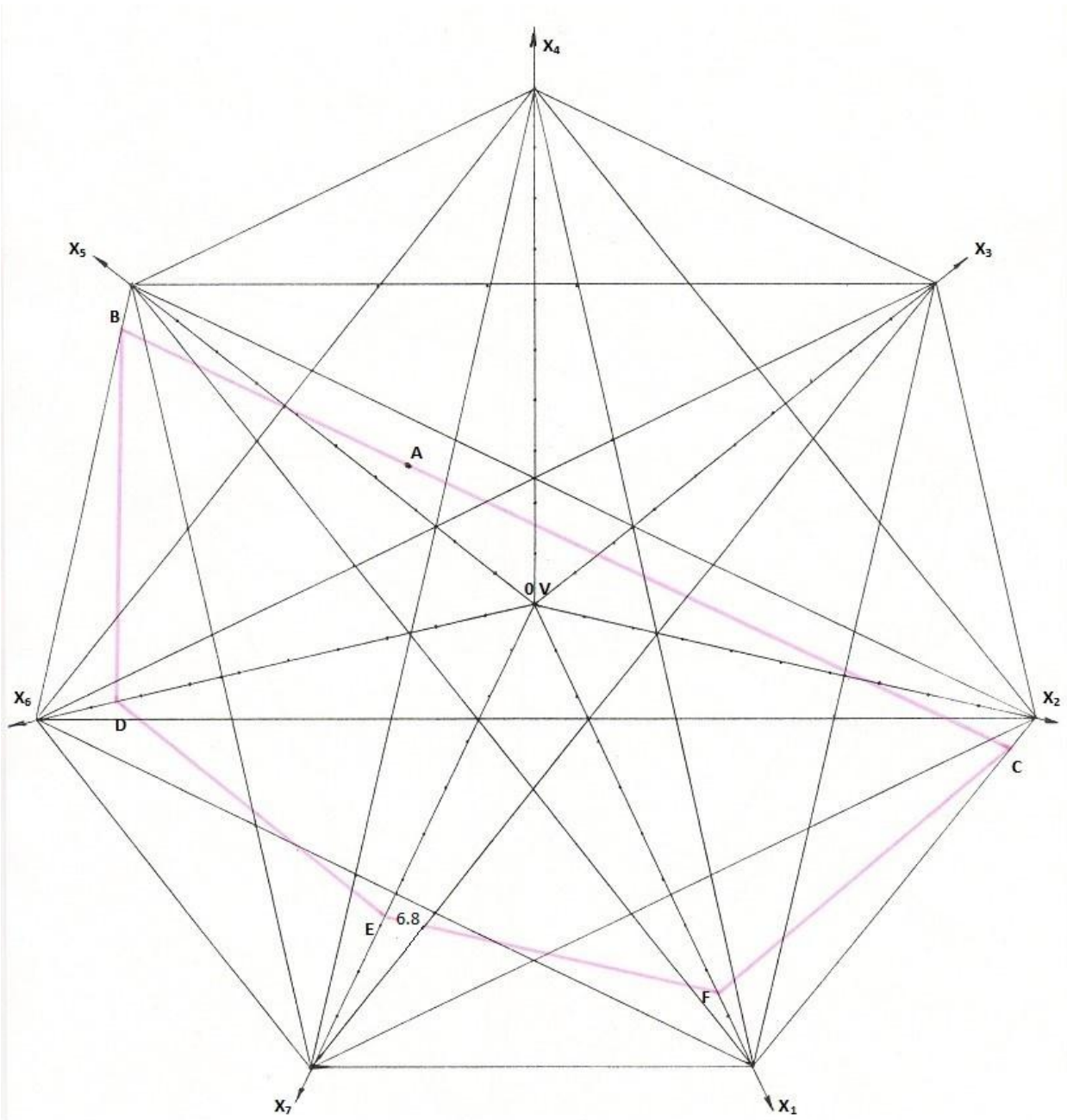


Рис.4

Пояснения к рис.4:

- A – произвольная точка,
- прямая BC параллельна X_3X_4 ,
- прямая BD параллельна OX_4 ,
- прямая CF параллельна OX_3 ,

- прямая FE параллельна OX_2 ,
- прямая DE параллельна OX_5 , секущая плоскость $BCFED$, параллельная координатной плоскости X_3OX_4 , отмечает на координатной оси x_7 величину 6.8, т. е. $x_7 = 6.8$.

Определение остальных координат точки A без комментариев показано (по примеру x_7) на рис. 5.

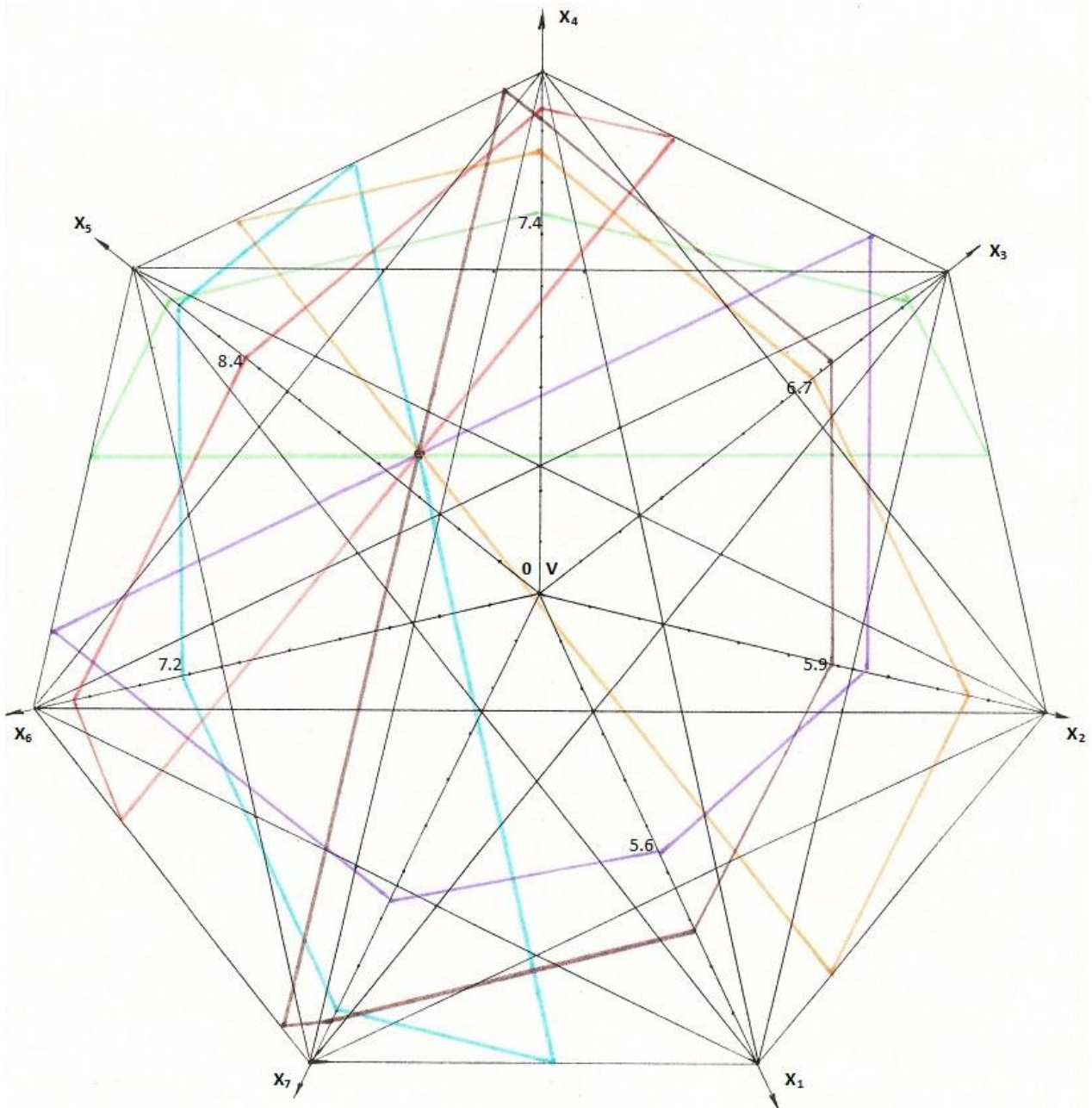


Рис.5

Таким образом, точка A имеет координаты

$$A(5.6;5.9;6.7;7.4;8.4;7.2;6.8).$$

Конец статьи